

安川变频器 L1000A
技术手册（SICP C710616 32A）的补充说明书

本资料记载了安川变频器 L1000A 技术手册（资料编号：SICP C710616 32A）要增加、删除的内容。阅读时请和技术手册配套使用。

页数	更改部位	更改内容	
32	表 1.2 控制模式的种类和特长 「主要的控制功能—自动节能控制」的可否	更正	错：全控制模式「可」 对：无 PG V/f 控制「不可」 无 PG 矢量控制「不可」 带 PG 矢量控制「不可」 PM 带 PG 矢量控制「可」
106	■ 流程图 D	更正	错：电梯原点补偿 对：编码器原点补偿 错：初次磁极推定参数自学习（T2-01=4） 对：初次磁极推定参数自学习（T2-01=3） 错：电梯原点补偿的旋转形自学习（T2-01=3） 对：编码器原点补偿的旋转形自学习（T2-01=10） 错：电梯原点补偿的停止形自学习（T2-01=7） 对：编码器原点补偿的停止形自学习（T2-01=4）
107	◆ 自学习的种类 ■ 使用 PM 电机时	增加	种类：初次磁极推定参数自学习 参数的设定：T2-01=3 使用条件和优点：・进行编码器原点补偿的自学习前，请务必执行此操作。 使用的控制模式：PM 用带 PG 矢量控制
		更正	错：电梯原点补偿的旋转形自学习（T2-01=4） 对：编码器原点补偿的旋转形自学习（T2-01=10） 错：电梯原点补偿的停止形自学习（T2-01=10） 对：编码器原点补偿的停止形自学习（T2-01=4）
113	No. T2-03 PM 电机种类选择	删除	本参数不显示。
115	No. T2-15 PM 电机自学习时的拉入电流值	删除	本参数不显示。
122	图 4.18 起动时无转矩补偿的制动器顺控的时序图	更正	H1-□□= 56（接触器闭合指令确认）和 H2-□□= 51（输出侧接触器闭合指令）的信号顺序颠倒。
124	图 4.20 起动时有转矩补偿的制动器顺控的时序图	更正	・ H1-□□= 56（接触器闭合指令确认） ⇒ H2-□□= 51（输出侧接触器闭合指令） ・ H2-□□= 51（输出侧接触器闭合指令） ⇒ H1-□□= 56（接触器闭合指令确认）

页数	更改部位	更改内容	
130	◆ 紧急运行	增加	重要！ 紧急运行指令为ON的状态下，进行参数设定时，请不要切断控制电源。可能导致变频器保存的设定值丢失。请确保不切断控制电源，或连接工频电源时进行参数设定。
	◆ 紧急运行 ■ 接线示例	增加	危险！ 为防止触电，请不要在带电状态下进行接线作业。也不要拆下接触器。进行作业前，请务必切断设备的电源。切断电源后请等待说明书中记载的时间。即使切断电源，变频器内部的电容还有残留的电压。
		增加	危险！ 为防止触电，请不要在带电状态下进行接线作业。也不要拆下接触器。进行作业前，请务必切断设备的电源。主电源・控制电源另行供给时，切断电源后，请确认变频器的充电指示灯熄灭后，再进行接线作业。主电源・控制电源另行供给时，变频器内部电容的放电时间有时比说明书中记载的时间长。
178, 338	No. E5-09 电机的感应电压系数 1 (PM 用) 的设定范围	更正	错: 0.0~2000.0 mV/(rad/s) 对: 0.0~6500.0 mV/(rad/s)
	No. E5-24 电机的感应电压系数 2 (PM 用) 的设定范围	更正	错: 0.0~2000.0 mV/min-1 对: 0.0~6500.0 mV/min-1
182, 339	No. F1-48 速度反馈分辨率	删除	本参数不显示。
185	F5-01~F5-08 数字式输出选购卡端子输出选择的设定范围、出厂设定	更正	详细内容请参考本资料的「补充 1」。
201, 346	No. H3-16 端子 A1 偏置	增加	详细内容请参考本资料的「补充 2」。
	No. H3-17 端子 A2 偏置		
	No. H3-18 端子 A3 偏置		
213, 350	No. L8-07 输出缺相保护选择的出厂设定	更正	错: 2 对: 0
	No. L8-10 冷却风扇 ON/OFF 控制选择的出厂设定	更正	错: 2 对: 0
216, 350	No. L8-77 抑制振动调整参数	增加	详细内容请参考本资料的「补充 3」。
220, 351	No. N8-36 高频重叠频率的出厂设定	更正	错: 150 Hz 对: 500 Hz
221, 351	No. N8-81 紧急运行时的高频重叠频率的出厂设定	更正	错: 50Hz 对: 90 Hz

页数	更改部位	更改内容	
234, 356	No. S3-41 零伺服增益 2 的降低增益	增加	详细内容请参考本资料的「补充 4」。
238, 357	No. S6-10 过加速度检出值的设定范围	更正	错: 0.0~50.0 m/s ² 对: 0.0~20.0 m/s²
250, 271	表 6.10 操作故障显示	增加	详细内容请参考本资料的「补充 5」。
253	表 6.13 故障显示及对策	增加	详细内容请参考本资料的「补充 6」。
			详细内容请参考本资料的「补充 7」。
			详细内容请参考本资料的「补充 8」。
362	No. U2-21 故障时峰值保持电流	增加	详细内容请参考本资料的「补充 9」。
	No. U2-22 故障时峰值保持频率		
367	表 B.2 出厂设定值随 A1-02 而变化的参数 「No. C5-19、名称: 零伺服时速度控制 (ASR) 的比例增益 (P)」 PM 用带 PG 矢量时的设定值	更正	错: 20.00 对: 10.00
368	表 B.3 出厂设定值随 o2-04 而变化的参数 (200 V 级) 「No. n9-60、名称: A/D 转换开始延迟时间」 的出厂设定值	更正	错: 变频器型号 2A0018, 2A0085, 2A0115, 2A0145, 2A0180: 1.0 μs 2A0025, 2A0033, 2A0047, 2A0060, 2A0075: 1.8 μs 对: 全容量 14.0 μs
	表 B.4 出厂设定值随 o2-04 而变化的参数 (400 V 级) 「No. n9-60、名称: A/D 转换开始延迟时间」 的出厂设定值	更正	错: 变频器型号 4A0009, 4A0045, 4A0060, 2A0075, 2A0091, 4A0112, 4A0150: 1.0 μs 4A0015, 4A0018, 4A0024, 4A0031, 4A0039: 1.8 μs 对: 全容量 14.0 μs
395	表 C.4 故障跟踪 / 故障记录的内容 (1)	增加	详细内容请参考本资料的「补充 10」。

补充 1

No.	名称	设定范围	出厂设定
F5-01	端子 P1-PC 输出选择	0~161	0: 运行中
F5-02	端子 P2-PC 输出选择	0~161	1: 零速
F5-03	端子 P3-PC 输出选择	0~161	2: 速度一致
F5-04	端子 P4-PC 输出选择	0~161	4: 速度检出 1
F5-05	端子 P5-PC 输出选择	0~161	6: 变频器运行准备完成
F5-06	端子 P6-PC 输出选择	0~161	37: 频率输出中
F5-07	端子 M1-M2 输出选择	0~161	F: 未使用
F5-08	端子 M3-M4 输出选择	0~161	F: 未使用

补充 2

■ H3-16/H3-17/H3-18 端子 A1/A2/A3 偏置

H3-16 设定端子 A1 输入的模拟量信号的偏置。

H3-17 设定端子 A2 输入的模拟量信号的偏置。

H3-18 设定端子 A3 输入的模拟量信号的偏置。

通过 H3-16, H3-17, H3-18 的设定, 可以对端子 A1, A2, A3 的 0V 输入时的偏置进行微调。通常无需设定。

No. (MEMOBUS 寄存器)	名称	设定范围	出厂设定
H3-16 (2F0H)	端子 A1 偏置	-500~500	0
H3-17 (2F1H)	端子 A2 偏置	-500~500	0
H3-18 (2F2H)	端子 A3 偏置	-500~500	0

补充 3

■ L8-77 抑制振动调整参数

运行中发生振动的场合, 可以通过 L8-77 的设定, 抑制振动。通常无需设定。

No. (MEMOBUS 寄存器)	名称	设定范围	出厂设定
L8-77 (61EH)	抑制振动调整参数	-100~100	0

补充 4

■ S3-41 零伺服增益 2 的降低增益

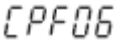
ARB（零伺服 2）起动开始时，设定零伺服增益 2 的降低增益。ARB（零伺服 2）起动开始时，发生振动的场合，请减小 S3-41 的设定值。通常无需设定。

No. (MEMOBUS 寄存器)	名称	设定范围	出厂设定
S3-41 (6CBH)	零伺服增益 2 的降低增益	0.00~1.00	0.50

补充 5

操作器显示		故障名称
	oPE20	绝对值编码器设定故障
原因		对策
安装 PG-F3 选购卡时，电机在最高速度运行时，来自编码器的输入频率的设定值超过了 50kHz。		- 确认 E1-04(最高输出频率)、E5-04(电机极数)、F1-01(PG 的参数)的设定是否正确，并修改。 - 修改适用电机和编码器的选型。

补充 6

操作器显示		故障名称
	CPF06	EEPROM 数据不良
		EEPROM 保存的数据有故障
原因		对策
EEPROM 的外围回路不良		电源上电/断电，确认动作。 ⇒ 再次发生故障时，交换电路板或变频器。 交换电路板请咨询我公司代理商或营业部门。
参数写入指令输入中，切断了变频器电源。（使用通信卡时）		⇒ 执行 A1-03（初始化）。
紧急运行指令为 ON 的状态下，参数写入中，切断了控制电源。		⇒ 执行 A1-03（初始化）。

补充 7

操作器显示		故障名称
CPF 11~CPF 14	CPF11~14	控制回路不良
CPF 16~CPF 21	CPF16~21	
原因		对策
控制回路自我诊断不良		电源上电/断电，确认动作。 ⇒ 再次发生故障时，交换电路板或变频器。 交换电路板请咨询我公司代理商或营业部门。
紧急运行时，紧急运行信号为 ON 的状态下，切断了控制电源。		紧急运行信号 OFF 后，切断控制电源。

补充 8

操作器显示		故障名称
DV7	DV7	初次磁极推定超时
原因		对策
蓄电池电压不足		蓄电池充电。
蓄电池电缆断线		确认蓄电池电缆是否出现断线或错接。⇒ 修正接线。
电机内的线圈（绕线）断线		测量电机线间电阻。⇒ 线圈若断线，更换电机。
输出端子松动		确认端子是否松动。⇒ 按照说明书记载的紧固转矩，拧紧端子。

补充 9

No. (MEMOBUS 寄存器)	名称	内容	多功能模拟量输出时的输出信号电平	设定单位
U2-21 (7E6H)	故障时 峰值保持电流	全模式 显示「过去的故障」发生时的峰值保持电流。	不能输出	0.01A
U2-22 (7E7H)	故障时 峰值保持频率	全模式 显示「过去的故障」发生时峰值保持电流的输出频率。	不能输出	0.01Hz

补充 10

故障代码	名称
0054H	DV6（过加速度检出）
005BH	DV7（初次磁极推定超时）
005DH	DV8（初次磁极推定故障）